

导师简介: 刘凌云, 1996年6月毕业于武汉理工大学, 1996.7-2003.06 就职于东风汽车公司从事汽车制造装备的设计开发, 2003.07-2006.06 华中科技大学攻读硕士学位, 2006.07-至今, 湖北汽车工业学院电气与信息工程学院任教, 教授, 硕士生导师。主要从事数控技术与智能数字装备等方面的应用研究, 湖北省自动化学会理事会理事, 2014年十堰市市级科技特派员, 2014-2015年湖北省“三区”科技人才支持计划科技人员。近几年来主持并完成湖北省自然科学基金项目1项, 省教育厅自然科学类重点项目1项, 参与国家科技支撑计划、湖北省自然科学基金项目多项, 获得湖北省科学技术进步三等奖1项, 承担多项企业横向课题, 科研到账经费累计200余万圆人民币, 在国内外重要学术刊物上公开发表论文20余篇, 获得授权发明专利3项。



研究方向: 机器视觉、工业机器人应用研究、汽车智能制造装备

教授课程: 运动控制系统、传感与检测技术、机器人技术导论等

手机: 13972485961

邮箱: 270228224@qq.com

【1】主持承担纵向课题

- ①.2016.01-2018.12,主持并完成湖北省自然科学基金面上类项目“曲轴几何量精确视觉综合检测方法及其基础研究(2016CFB401)”;
- ②、2013.1-2015.12, 主持并完成湖北省教育厅自然科学类重点科研项目“基于完整成像的曲轴几何量综合检测系统应用研究(项目编号: D20131801)”

【2】获奖情况

- ①.项目“面向汽车关键零部件的数控技术及装备开发应用”获得2018年湖北省科学技术进步三等奖

【3】近五年来,以第一作者或通讯作者公开发表的论文:

- ①.刘凌云,罗敏,吴岳敏,马彬,徐金瑜.轴承座自动加工控制系统的设计与实现[J],机床与液压,2019,47(02):181-185.
- ②.刘凌云,罗敏,吴岳敏,李慧玲,马彬.基于半径约束的空间圆弧位姿视觉检测算法[J].组合机床与自动化加工技术,2018(01):102-105.
- ③.Liu Lingyun,Wu Yuemin,Luo Min,MA Bin.An Image Mosaic Algorithm based on Coordinate Transformation.AMTME 2017:379-384.
- ④.刘凌云,罗敏,陈志楚,吴岳敏.SK40P 数控车床尾座数控化改造方法及实现.机床与液压,2017.02: 69-73.
- ⑤.刘凌云,罗敏,吴岳敏.基于坐标变换的快速高精度图像拼接算法.自动化与仪表.2016,4:68-71.
- ⑥.朱文龙,刘凌云(通讯作者),宋卓峰.基于 Cognex 视觉的机器人自动搬运控制[J].湖北汽车工业学院学报,2020,34(01):76-80.
- ⑦.宋卓峰,刘凌云(通讯作者),朱文龙.基于 FH 视觉的电池注液孔焊接系统设计[J].湖北汽车工业学院学报,2019,33(04):72-76.

【4】授权发明专利:

- ①.刘凌云,罗敏,吴岳敏.发明专利“基于坐标变换的完整成像的图像拼接方法”(授权公告日:2017年2月15日).专利号: 201410275226.2;
- ②.刘凌云,罗敏,吴岳敏.发明专利“基于坐标变换的完整成像映射方法”(授权公告日:2018年1月23日).专利号: 201410275210.2;
- ③.刘凌云,罗敏,吴岳敏,李慧玲,马彬,徐金瑜.发明专利“一种空间圆弧位姿的视觉检测方法”(授权公告日:2020年5月1日), 专利申请号: 201710146210.5;

【5】科技成果登记

①.刘凌云,罗敏,吴岳敏.科技成果登记名称“基于坐标变换的完整成像的图像拼接方法”登记机构:湖北省科学技术厅.2018.04.

②.刘凌云,罗敏,吴岳敏.科技成果登记名称“基于坐标变换的完整成像映射方法”登记机构:湖北省科学技术厅.2018.04.